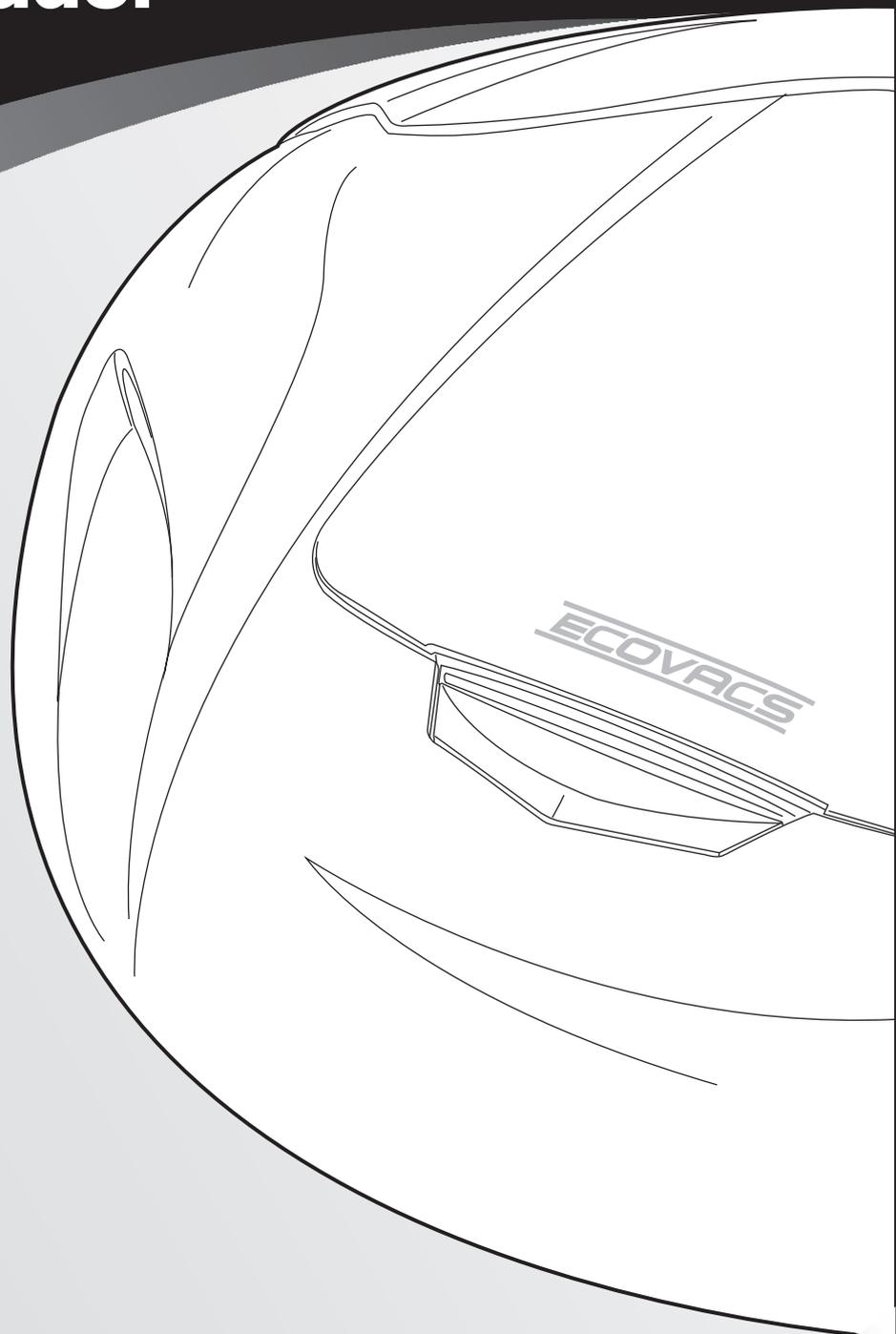


ECOVACS

Robot Aspirador

Deepoo



D58

Manual de Instrucciones

**Gracias por la compra del Robot Aspirador DEEPOO modelo D58.
¡ Esperamos que lo disfrute!**

¡ Gracias por su elección!

Contenido

1. Instrucciones de Seguridad.
 - Guía del usuario
 - Fuente de alimentación para el producto
 - Alcance de uso para el producto
 - Observaciones antes de la limpieza
 - Seguridad infantil
 - Sustitución y desecho de las baterías
 - Utilización de recursos
 - En caso de avería
2. Contenido del embalaje original y Parámetros Técnicos
3. Nombre de las piezas
 - Robot Aspirador
 - Pantalla LCD y panel de control
4. Carga de la batería
 - Montaje del cargador
 - Carga
5. Conexión / Pausa / Desconexión
 - Conexión
 - Pausa
 - Desconexión
6. Selección de Modo
 - Modo de limpieza automática
 - Modo de limpieza de esquinas
 - Modo de limpieza de punto fijo
 - Modo de limpieza inteligente
 - Retorno a la estación de carga
7. Carga automática
8. Programación horaria
 - Establecimiento de la programación horaria
 - Establecimiento de la hora actual
 - Fijación de secuencia y cancelar sincronización
9. Mando a distancia
 - Colocación de pilas
 - Uso del mando a distancia
10. Pared virtual
 - Colocación de pilas
 - Uso de la pared virtual
11. Cinta de límites
12. Almacenamiento cotidiano
13. Mantenimiento
 - Limpieza del soporte
 - Limpieza del compartimento para polvo
 - Limpieza del filtro
 - Limpieza del cepillo central
 - Limpieza del cepillo lateral
 - Limpieza de la rueda motriz
 - Limpieza del sensor de altura
 - Limpieza del sensor de polvo
14. Alarma
15. Averías comunes
16. Otros problemas

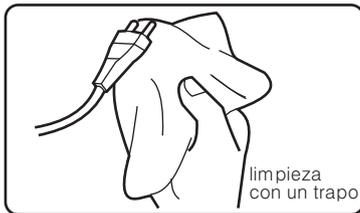
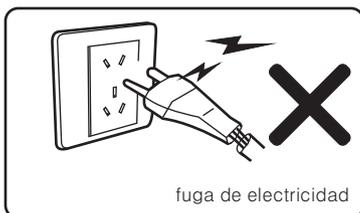
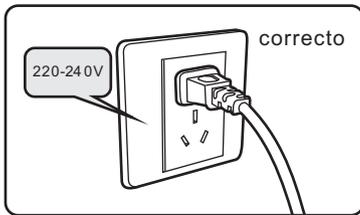
1. Instrucciones de Seguridad

Nota: No abra el equipo. Los componentes del interior del robot no pueden ser reparados por el propio usuario, ni tampoco el mando a distancia y la barrera virtual.
 Este producto es adecuado únicamente para uso doméstico, no para uso industrial ni exteriores.
 Por favor, no presione el LCD.

Guía del usuario

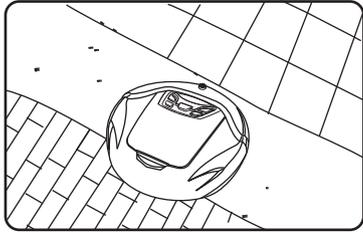
Rogamos tome las siguientes precauciones básicas de seguridad:
 Lea detenidamente el contenido de esta guía del usuario e instale el robot de conformidad con las instrucciones detalladas.
 Guarde esta guía. Si deja la máquina a otra persona, asegúrese de incluir este folleto.
 Cualquier operación inconsistente con esta guía puede ocasionar serios daños tanto al usuario como a la propia máquina.

Fuente de alimentación para el producto



La fuente de alimentación proviene de una batería de níquel-hidruro metálico recargable en el interior del soporte del robot y está equipada con un cargador para realizar cargas reciclables.
 Por favor, revise el voltaje indicado en el cargador y asegúrese de que se utiliza de acuerdo con las instrucciones.
 No use un cable de alimentación o un enchufe dañado. Contacte con nuestro servicio postventa o busque un proveedor autorizado para realizar el mantenimiento. Debido al peso del cargador, nunca sujete el cargador arrastrando del cable.
 Recuerde no doblar, inclinar ni apretar el cable de alimentación en exceso, ni atraparlo al cerrar la puerta. Tampoco debe colocar objetos pesados encima.
 Puede utilizar el gancho de debajo del cargador para acortar el cable si es demasiado largo.
 No permita que el cable de alimentación toque superficies calientes o afiladas.
 No alargue el enchufe estirando del cable.
 Mantenga las manos mojadas lejos del enchufe o la máquina.
 Retire el enchufe de la toma cuando no vaya a utilizar el cargador durante algún tiempo.
 Utilice un trapo seco para limpiar el polvo del enchufe con frecuencia.

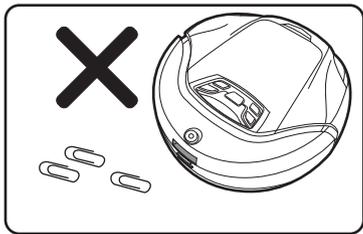
Alcance de uso para el producto



Este robot sirve para barrer en entornos domésticos, incluyendo suelos de madera, de caucho, azulejos, linóleo y alfombras de pelo corto o medio, aunque no puede utilizarse en alfombras de pelo largo.

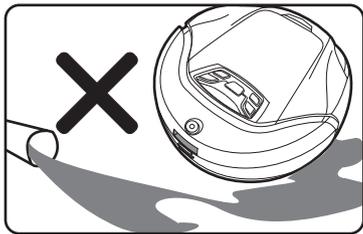
No puede utilizarse para el suelo en las siguientes situaciones:

- Si hay agua en la superficie (incluyendo líquidos inflamables) ni en suelos húmedos.
- Dentro del baño, ducha u otra estancia con humedad.
- En escaleras
- En salas con hornos o llamas



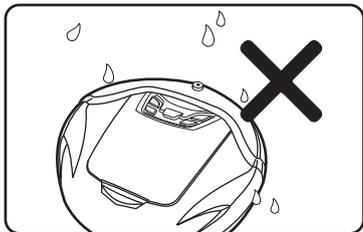
Los siguientes objetos están terminantemente prohibidos:

- Hollín sin extinguir, colillas encendidas y cerillas, ya que estos objetos pueden producir incendios.
- Objetos punzantes como fragmentos de cristal, alfileres, sujetapapeles, piedras, yeso y grandes cantidades de papel. Estos objetos pueden bloquear la máquina.
- Agua o cualquier otro tipo de líquido, especialmente detergente, queroseno, gasolina, pintura, alcohol, perfume y soluciones de limpieza para alfombras o suelos. Mojarán el interior de la máquina, por lo que pueden producir un cortocircuito.
- La tinta de una impresora láser y fotocopidora puede ocasionar incendios y explosiones.



Por favor, aleje la máquina de fuentes de calor como un horno o una chimenea, ya que el calor puede deformar la carcasa.

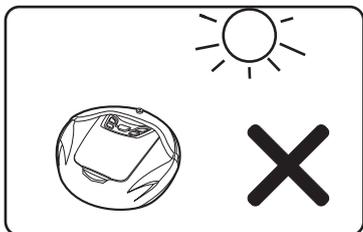
No use la máquina en entornos con riesgo de explosión, como por ejemplo, una gasolinera, un depósito de petróleo, planta química, etc. Nunca utilice la máquina en el exterior, ya que la lluvia o polvo sólido pueden penetrar en la misma y ocasionar daños.



No repare ni cambie ninguna característica de la máquina usted mismo. No tire ni doble la máquina.

No la moje, o de lo contrario el cortocircuito provocará un incendio o una descarga eléctrica.

Encárguese de realizar el mantenimiento rutinario y guardar la máquina en un lugar limpio.

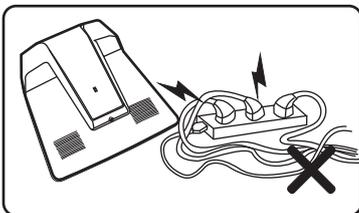
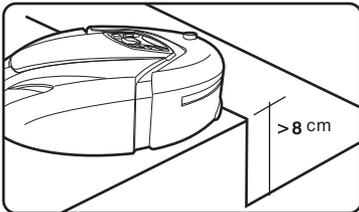
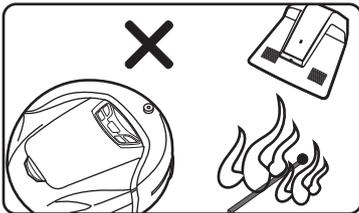
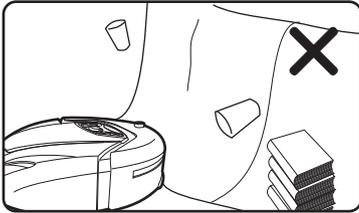
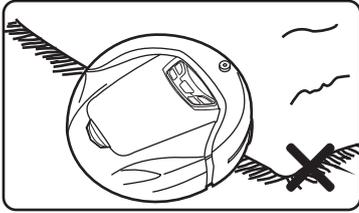


No exponga la máquina a ambientes con calor o frío extremos. No se permite guardar el producto en temperaturas inferiores a cero o superiores a treinta grados.

No guarde la máquina en líquido ni la exponga a altos niveles de humedad.

No coloque la máquina cerca de un cigarro encendido o del fuego.

Observaciones antes de la limpieza



Emplee especial atención la primera vez que utiliza el robot. Rogamos retire los obstáculos que pueda encontrar el robot a su paso. Intente evitar las situaciones que harían detenerse al robot.

Tome precauciones para resolver los problemas que podrían dificultar la limpieza, como por ejemplo:

- Guarde en un lugar seguro los objetos que se puedan caer fácilmente.
- Doble los bordes de la alfombra.
- Los tapetes y cortinas no deben tocar el suelo.
- Los objetos inflamables deben retirarse de la fuente ignífuga.
- Desenrede el cable de alimentación en el suelo.
- Recoja los periódicos, libros, revistas y grandes cantidades de papeles esparcidos por el suelo.
- Compruebe si el cepillo principal está fijado correctamente dentro del robot antes de la limpieza.
- Verifique que el compartimento para el polvo está vacío y asegúrese de que está ajustado antes de poner en marcha la máquina
- Revise si el sensor de altura desde el suelo y el sensor de polvo han sido limpiados con un trapo.
- Si solo tiene que limpiar una habitación, cierre la puerta.
- Si la habitación que debe limpiar necesita ser dividida, puede colocar la barrera virtual y al mismo tiempo, comprobar el ancho de apertura frontal.

El robot no es capaz de detectar la diferencia en un rango de 8 centímetros (según el suelo real) y existe el riesgo de que se caiga por las escaleras.

Si la altura del escalón es superior a 8 centímetros y el escalón anterior tiene un potente reflector, como el cristal, también existirá riesgo de caída.

En esta circunstancia, le sugerimos que coloque un trapo no reflector o una alfombra en el escalón inferior. Si es necesario, puede colocar la barrera virtual para evitar estos riesgos.

Es muy importante mantener limpios los sensores anti-caída, ya que si están sucios, estos sensores pierden su función.

Seguridad infantil



No se permite el uso de la máquina por parte de niños, personas física o mentalmente discapacitadas ni personas sin experiencia, a menos que su supervisor de seguridad se encuentre presente para dar instrucciones.



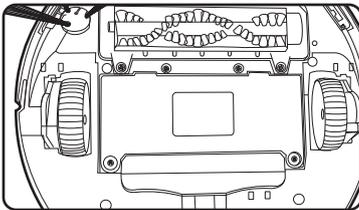
Cuide bien el producto y manténgalo fuera del alcance de los niños y de la gente que no advierta el peligro en los alrededores. Debe prestarse una atención especial cuando empieza a funcionar.

Debe hacer que las personas dentro de la sala sepan que la máquina está funcionando, a fin de evitar daños producidos por el hombre como por ejemplo tropezones.

No trate el robot como un juguete. Debe prestarse especial atención si hay niños o animales domésticos en las inmediaciones.

El embalaje de plástico puede conllevar peligro de asfixia y debe mantenerse fuera del alcance de los niños.

Sustitución y desecho de las baterías



Debe contactar con nuestro departamento postventa si quiere cambiar la batería. Provocará una explosión si usa una batería de sustitución de un modelo incorrecto.

Existe peligro potencial si utiliza una batería y un cargador de otro fabricante. El daño ocasionado como consecuencia de ello no entra dentro de la garantía.

Rogamos deseché la batería gastada de forma adecuada, ya que contiene sustancias peligrosas que pueden contaminar el medio ambiente.

Compruebe la legislación medioambiental local y deséchela en la planta de recuperación.

Utilización de recursos



No trate el material de embalaje como basura doméstica y no lo deseché libremente.

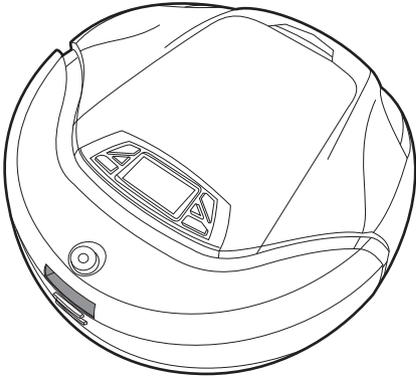
Rogamos lleve el material de embalaje a la planta de recuperación adecuada para su reciclaje.

En caso de avería

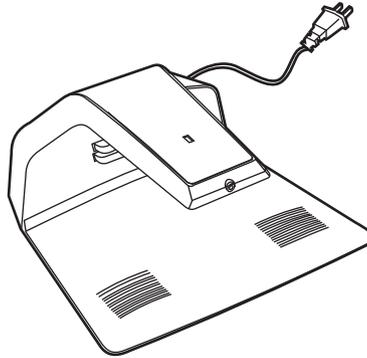
No repare ni desmonte la máquina cuando el cable de alimentación esté dañado o averiado.

Póngase en contacto con nuestro servicio postventa o con la empresa designada para el mantenimiento a fin de obtener una reparación profesional.

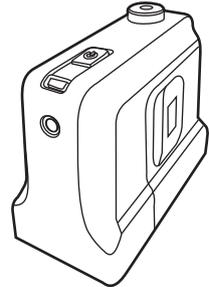
2. Contenido del embalaje original y Parámetros Técnicos



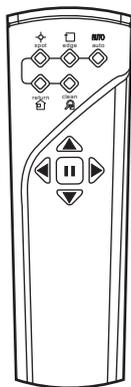
Soporte



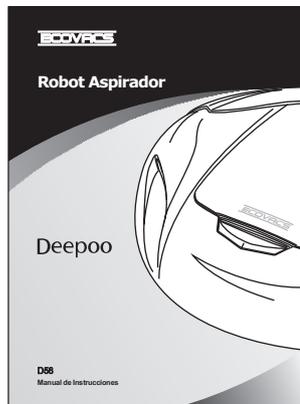
Cargador



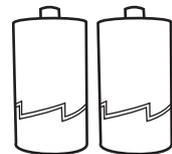
Barrera virtual



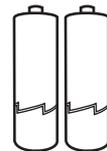
Mando a distancia



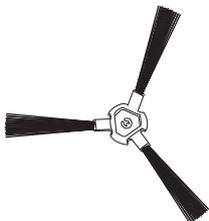
Manual



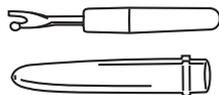
pila de la pared virtual



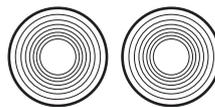
pila del mando a distancia



cepillo lateral



aparato para limpiar el cepillo central



cinta de límites



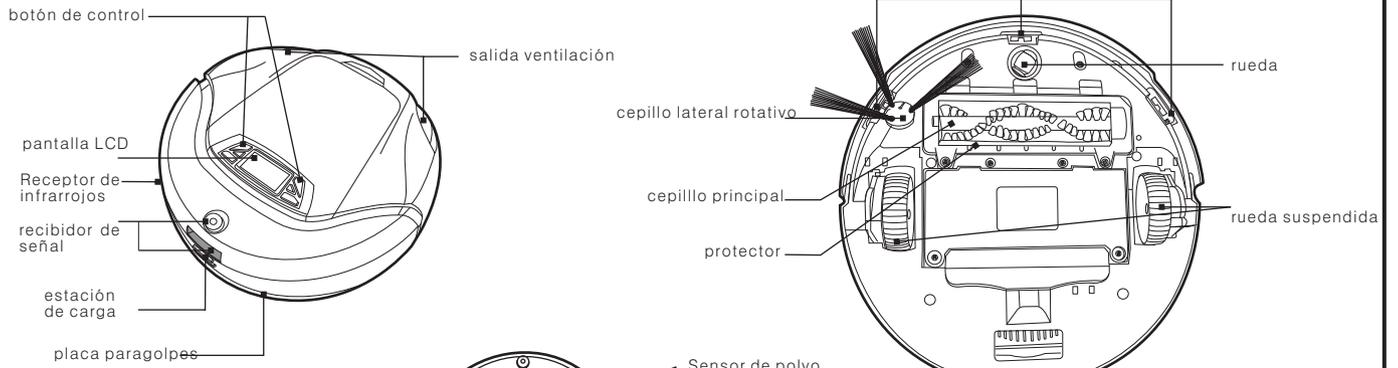
aparato magnético

Parámetros técnicos

El soporte		El cargador	
Corriente de entrada	14,4 V DC	Voltaje de entrada	AC220-240V
Potencia nominal	30W	Tensión de salida estimada	17.5 V DC
Velocidad	0,25metros/ segundo	Frecuencia nominal	50 Hz
Capacidad del compartimento para polvo	0,7 litros	Potencia nominal	30W
Ruido	≅62 dB	Corriente de salida nominal	0.8A
Duración de la carga	3 horas aproximadamente	Barrera virtual	
Duración con la batería completamente cargada	60 minutos aproximadamente	Voltaje de entrada	3V DC
		Mando a distancia	
Cobertura máxima con la batería completamente cargada	120-150 m ²	Voltaje de entrada	3V DC
Dimensiones	335* 335* 100 mm	Distancia del mando a distancia	5 metros
Peso neto	2.8 Kgr.		
Anti-germ	SI		

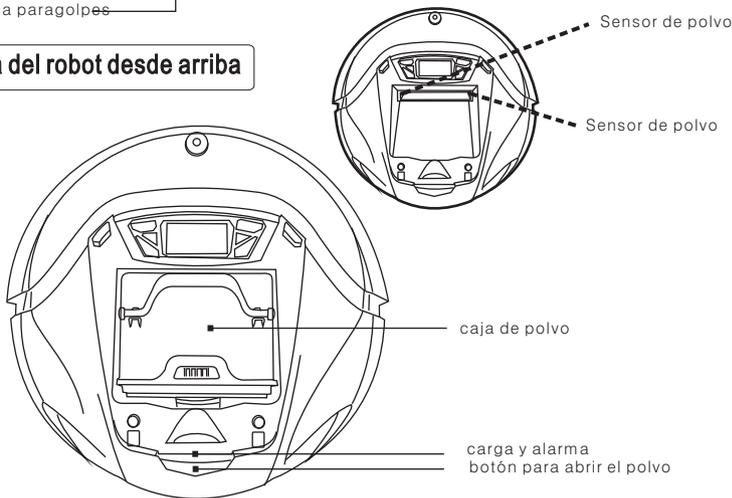
3. Nombre de las piezas

Robot Aspirador

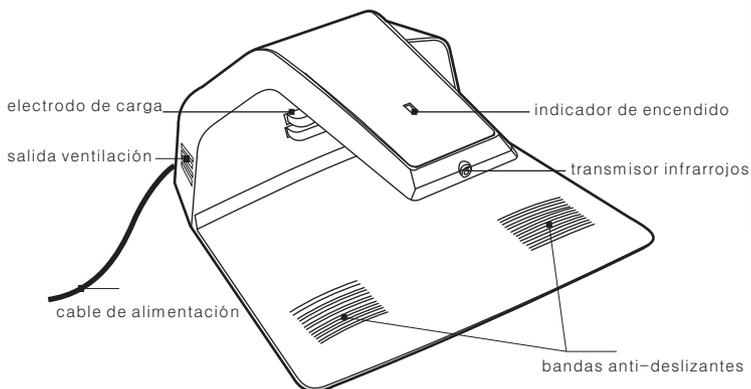


Vista del robot desde arriba

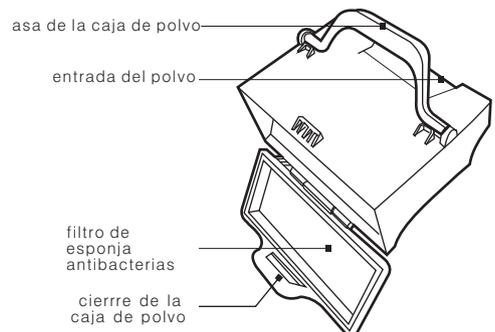
vista del robot



elevación del robot

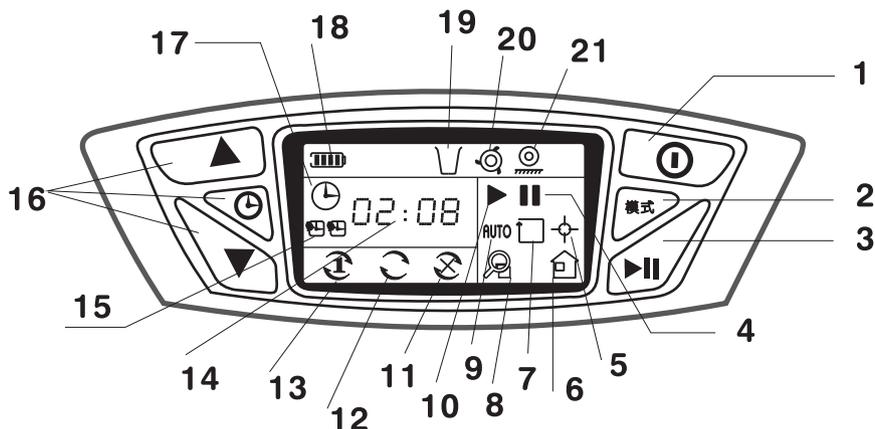


bloque de carga



caja de polvo

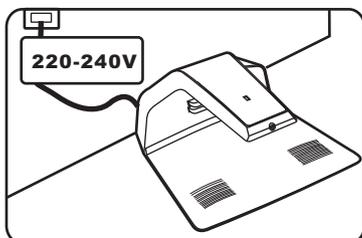
Pantalla LCD y panel de control



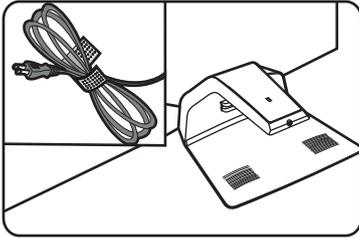
1. Encendido
2. Selección de modo
3. Conexión/Pausa
4. Estado de pausa
5. modo de limpieza de punto fijo
6. cargador posterior
7. modo de limpieza de esquinas
8. modo de limpieza inteligente
9. modo de limpieza automática
10. estado de funcionamiento
11. cancelar el programa de limpieza
12. mantener el programa de limpieza
13. programar una vez la limpieza
14. visualización de hora
15. programación horaria
16. ajuste de tiempo
17. estado de ajuste horario actual
18. indicación de la batería
19. advertencia de ausencia de compartimento para polvo
20. advertencia de bloqueo
21. advertencia de suspensión de rueda motriz

4. Carga de la batería

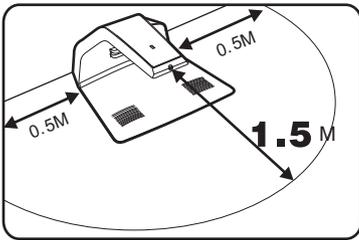
Montaje del cargador



Coloque el cargador en un sitio plano y ponga la base perpendicular al suelo. Al mismo tiempo, compruebe la tensión eléctrica indicada para verificar que el producto se utiliza de conformidad con las instrucciones.



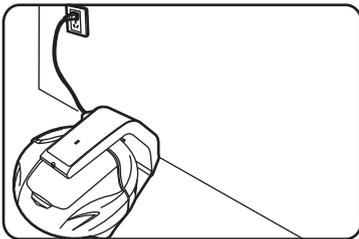
Sujete el cable de alimentación con el gancho y no lo coloque al lado del cargador ni lo sujete por la base, ya que el robot podría atascarse.



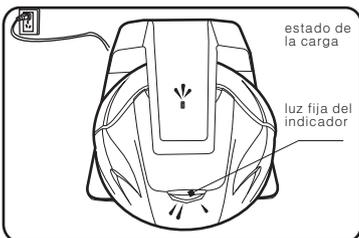
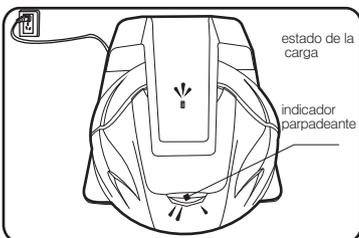
No debe encontrarse ningún objeto al menos a un metro y medio frente al cargador. Además, cualquier cosa con un potente reflector debe alejarse del receptor de infrarrojos, como por ejemplo vidrio esmerilado, un jarrón de cerámica etc. De lo contrario, la máquina no detectará el cargador.

Por favor, no coloque la base de recarga cerca de las escaleras, para evitar posibles accidentes.

Carga



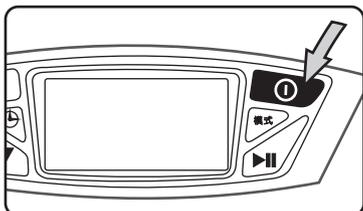
Debe cargar el robot la primera vez que lo utilice. Coloque la batería completamente cargada para asegurar su rendimiento. La duración de la carga será de aproximadamente de 4 horas. Sólo se permite la carga a una temperatura entre 0 y 45 grados y el calor o frío extremo ampliarán la duración de la carga o incluso podrán ocasionar daños a la batería.



- ∅ Para asegurarse de que el robot funcione correctamente, recomendamos que siempre mantenga el robot conectado a la estación de carga aunque la luz de carga permanezca permanentemente encendida.
- ∅ Dependiendo del tipo de suelo, el robot puede trabajar alrededor de 60 minutos tras haber sido cargado plenamente.
- ∅ La capacidad de la batería que no haya sido utilizada después de un largo tiempo disminuirá, con lo que el tiempo de trabajo del robot disminuirá

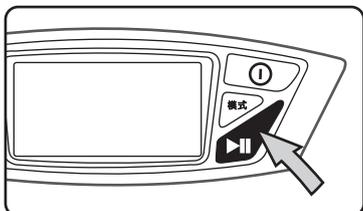
5. Conexión / Pausa / Desconexión

Conexión

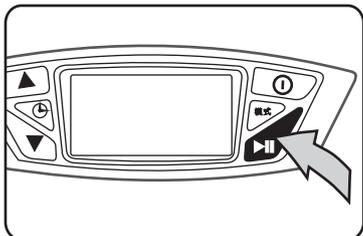


Presione el botón  en el robot y se encenderá. Debería sonar una pequeña música y al mismo tiempo la pantalla de LCD se iluminará.

A continuación presione el botón .

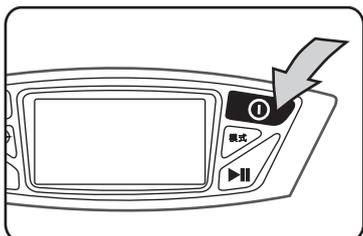


Pausa



Levantar el robot o presionar cualquier botón del cuadro de mando para dejar el robot en función de pausa.

Desconexión



Presione el botón  y el robot se apagará.

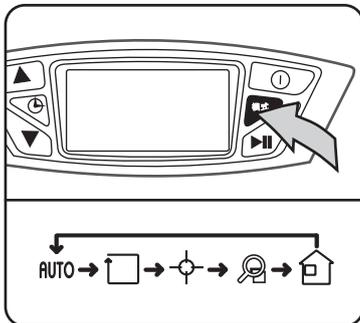
Consejos:

Si quiere que el robot deje de trabajar, puede presionar el botón bajo el estatus de pausa, y el robot se apagará.

Consejos:

Ponga el robot en la estación de carga y deje que se cargue tras haber terminado la limpieza de la casa.

6. Selección de modo



Instrucciones de los tipos de estatus:

El significado de los tres estatus más utilizados se menciona a continuación.

Estatus de trabajo: el robot está funcionando y limpiando.

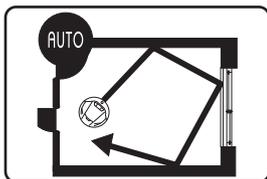
Estatus de standby:

Opción 1: presione el botón y el robot no trabajará.

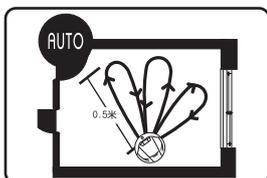
Opción 2: presione el botón o cualquier botón cuando el robot esté trabajando y el robot parará.

Estatus de apagado: presione el botón bajo el estatus de standby y el robot se apagará.

AUTO Modo de limpieza automático

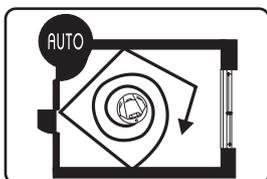


Descripción de la ruta: primero va recto hacia delante, y gira cuando encuentra un obstáculo. Este estatus durará hasta que perciba que se agota la batería con lo que cambiará al estatus de vuelta a la terminal de carga.



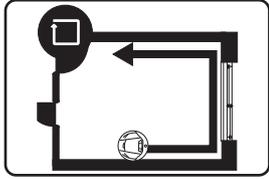
Si el robot detecta que hay mucho polvo, tomará la ruta bajo el modo de ruta espiral.

Bajo normales circunstancias, tomará la ruta espiral cuando detecta muchas partículas o tomará la ruta de fan shaped cuando detecte partículas pequeñas.



Si elige este modo la cobertura de limpieza alcanzaría el máximo, comparando con un área del mismo tamaño. Recomendamos esta opción como la más común doméstica.

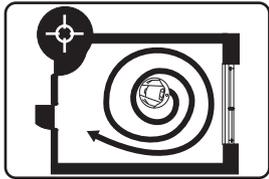
Modo de limpieza de esquinas



Descripción de ruta: bajo este modo, una vez que el robot detecta objetos, trabajará pegado a él, como una pared, hasta limpiarlo entero, y encontrar otro objeto.

Bajo este modo, el robot ayuda a limpiar las esquinas de las paredes, mesas, sofás, y camas más allá que con el modo automático de limpieza.

Modo de limpieza de punto fijo



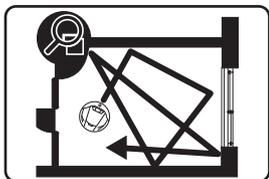
Descripción de ruta: bajo este modo, el robot va desde dentro hacia fuera en forma de espiral, y se concentra en limpiar un punto fijo en concreto.

Este modo se aplica para limpiar una zona que tenga mucho polvo.

Bajo circunstancias normales, el ciclo de limpieza de un punto fijo lleva alrededor de dos minutos. Durante la operación, si el robot continúa encontrando objetos o detecta escaleras, intentará evitar estos obstáculos.

El robot debería permanecer donde termina y dar un sonido de música cuando termine.

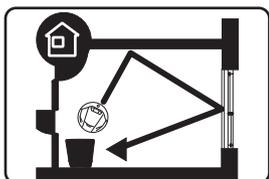
Modo de limpieza inteligente



Descripción de ruta: bajo este modo, el robot toma la misma ruta que con la limpieza automática. Buscará la estación de carga por sí mismo cuando vea que se va a quedar sin batería.

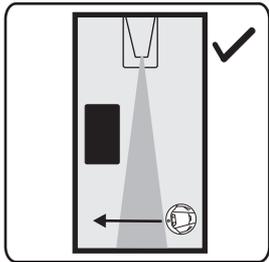
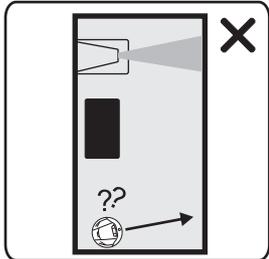
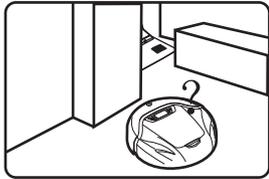
Bajo este modo, el efecto de limpieza es el máximo, y serán recogidas incluso las partículas de polvo más pequeñas.

Retorno a la estación de carga



Descripción de ruta: el robot buscará la estación de carga automáticamente cuando detecte que la batería está baja, y cuando llegue a la estación de carga, la luz verde parpadeará.

7. Carga automática



- 1- Cuando el robot termina de limpiar o la batería está baja, buscará la estación de carga, en la misma ruta que en el modo de limpieza automática.

Para ponerselo fácil al robot, es conveniente poner la estación de carga pegada a la pared, y asegurarse de que no hay ningún objeto 1,5 metros en frente de la estación de carga.

Verifique que no haya ningún objeto reflector en frente de la estación de carga, como cristal redondo, o cerámica fina.

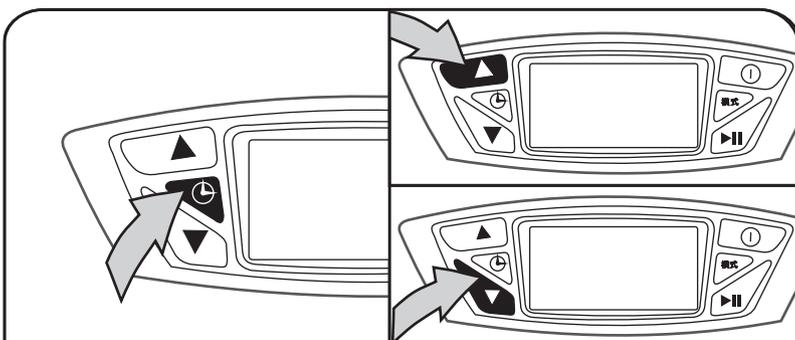
Al robot le lleva un tiempo dar con la estación de carga. El tiempo de reserva difiere de la situación del suelo. Generalmente, para un suelo de madera o de azulejo, le puede llevar unos 6 minutos mientras que en moquetas puede tardar alrededor de 20 minutos.

- 2- El robot es capaz de volver a la estación de carga siempre y cuando la situación del suelo no sea muy complicada. En casas grandes con muchas habitaciones es complicado que el robot encuentre la estación de carga. En esos casos hay que llevar el robot a la estación de carga.
- 3- Preste atención en la primera carga automática. Si usted observa que el robot permanece dando vueltas en una zona determinada, póngalo en la estación de carga.
- 4- Bajo el modo

8. Programación horaria

Establecimiento de la programación horaria

Si necesita programar el ajuste horario, ajuste la hora actual del robot primero.



Consejo:
Selección de rangos: la hora debe estar entre 0 y 23, y los minutos entre 0 y 59.
Bajo normales circunstancias, la hora que aparece en la pantalla LCD hace referencia a la hora actual.

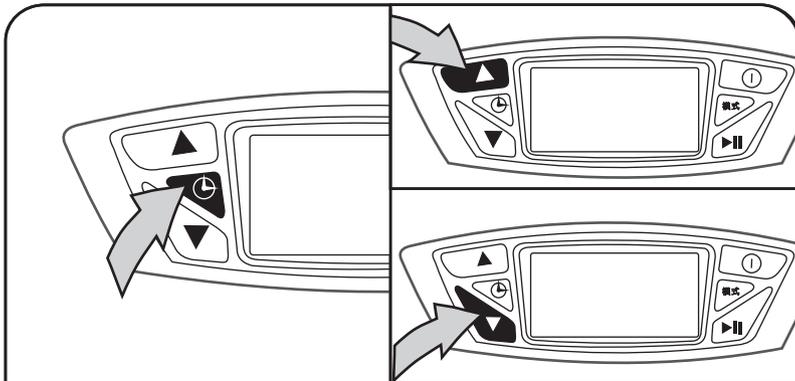
1. Tras encender el Robot presione el botón durante 3 segundos para poder ajustar la hora programada. En la pantalla aparecerá el símbolo y verá que el número de la hora parpadea.

2. Ajusta la hora de la programación con los botones y hacia arriba o hacia abajo.

3. A continuación, una vez fijada la hora, presione el botón y parpadearán los números de los minutos. La operación será la misma que la empleada para ajustar la hora.

Por ejemplo: Si la hora programada es 12:07AM, la pantalla de hora del LCD será:





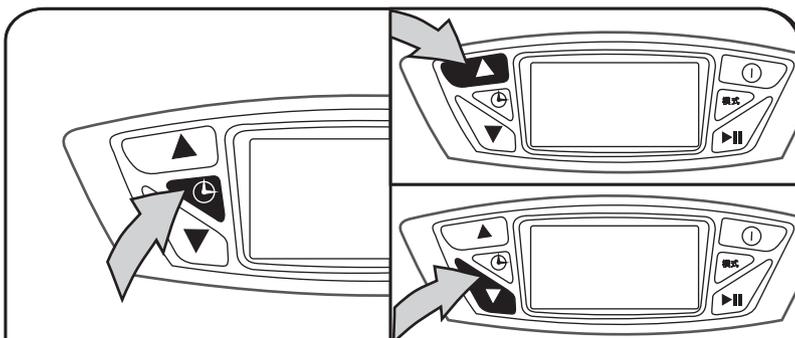
Consejos:
 Alcance de la selección: la hora está entre 0 y 23, los minutos entre 0 y 59.
 En circunstancias normales, la pantalla de la hora en el LCD muestra la hora actual.

1. Si lo desea, puede realizar dos programaciones horarias. Una vez programada la primera hora, presionando el botón  durante 3 segundos, verá que le aparece el símbolo con la hora que ya ha programado anteriormente. Entonces, vuelva a presionar tres veces el botón  hasta que vuelva a aparecer el símbolo que hace referencia a las segunda programación horaria. Verá que la hora parpadea. Entonces debe realizar el ajuste de la hora que desea programar, tal y como ha hecho con la programación anterior.

Por ejemplo: Si la hora programada es 2:08AM, la pantalla de hora del LCD será:



Establecimiento de la hora actual



Consejos:
 • Selección de rangos: la hora entre 0 y 23, minutos entre 0 y 59
 • Bajo normales circunstancias, la hora que aparece en la pantalla de LCD será la hora actual

1. Tras haber programado la hora en la que se desea que comience a trabajar el robot, debe programar la hora actual. En la pantalla, tras presionar durante 3 segundos el símbolo . Apriete varias veces este símbolo hasta que vea en la pantalla el símbolo .
 2. Ajuste la hora con los botones  y  hacia arriba y hacia abajo.
 3. A continuación, una vez fijada la hora,  presione de nuevo el símbolo  y parpadearán los minutos. Ajustelos tal   como la hecho con la hora, y vuelva a presionar el botón  para confirmar.

Por ejemplo: Si la hora actual es 12:07 AM



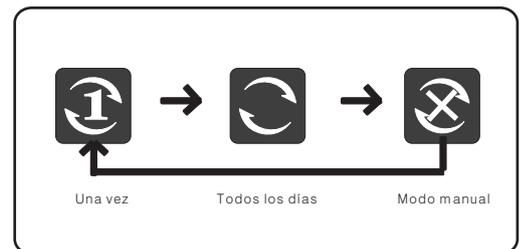
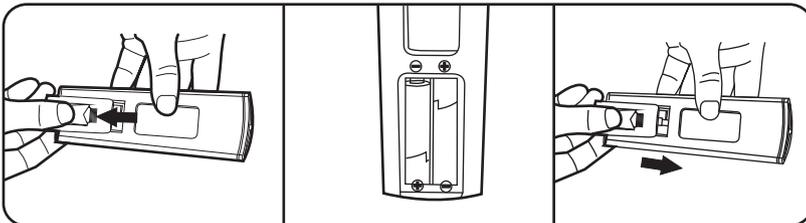
Atención:

Cuando el robot esté apagado, no podrá comenzar a trabajar en la hora programada. Si ya ha programado la hora de comienzo, no se olvide de dejar el robot en la posición de encendido en modo de reposo. Conviene que esté en el cargador, y asegurarse de que el cargador esté enchufado.

Fijación de secuencia y cancelar sincronización**Consejos:**

Tras haber programado la hora de comienzo, el robot debería trabajar una vez. Si se desea que trabaje todos los días a la hora programada, se puede establecer presionando el botón hasta que aparezcan los siguientes símbolos:

-  para programar la limpieza durante una sóloa vez
-  para programar la limpieza durante todos los días
-  para cancelar las programaciones horarias. Con este símbolo el robot trabajará únicamente en modo manual

**9. Mando a distancia****Colocación de pilas**

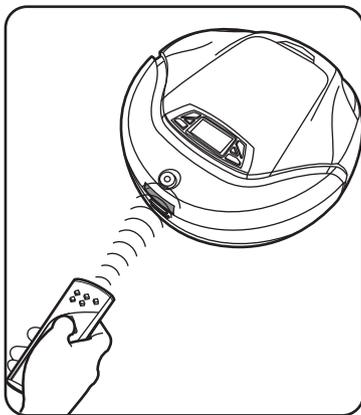
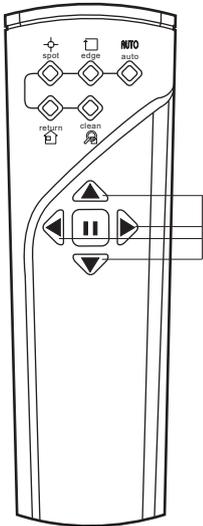
Funcionan con dos pilas alcalinas AAA de 1.5A

Tenga en cuenta los polos positivos o negativos cuando coloque las pilas. Cambie las pilas cuando advierta que se están agotando y asegúrese de que usa pilas del mismo tipo, ya que está prohibido mezclarlas.

Extraiga las pilas si no usa el mando a distancia durante un largo periodo de tiempo para evitar el desgaste del electrolito, lo que puede ocasionar fallos. No ponga el mando a distancia en ambientes con elevadas temperaturas o humedad.

No rellene el mando a distancia con ninguna sustancia, especialmente cuando cambie las pilas

Uso del mando a distancia



Para el funcionamiento detallado, consulte las instrucciones de la página 13–14.

Tecla de pausa: detiene temporalmente la operación que se esté realizando y el robot se detiene donde esté.

Tecla de control de dirección: hay cuatro controles de dirección; hacia delante, atrás, a la derecha y a la izquierda. Puede utilizar el mando a distancia para dirigir al robot a cualquier área en el modo de pausa.

Puede controlar el modo de limpieza, el de carga y la dirección dentro del rango de cinco metros mediante la tecla de función. Si el robot está en modo de limpieza o de carga, pulse primero el botón de pausa y proceda con el control de dirección.

Durante el control de dirección, el robot no podrá realizar la limpieza.

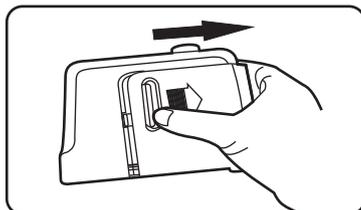
Asegúrese de que las pilas están colocadas en el mando antes de utilizarlo.

Cuando lo use, haga coincidir el transmisor de la señal con el receptor de señal del soporte.

Si el robot está cerca del cargador, la barrera virtual u otro transmisor de infrarrojos, se verá interferido por los infrarrojos y no recibirá la señal del mando a distancia. En este caso, seleccione manualmente el modo en el soporte.

10. Pared virtual

Colocación de pilas



Consejos:

Se precisan dos pilas alcalinas D de 1.5A

Tenga en cuenta los polos positivos o negativos cuando coloque las pilas.

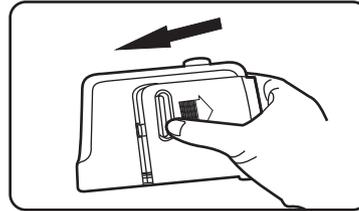
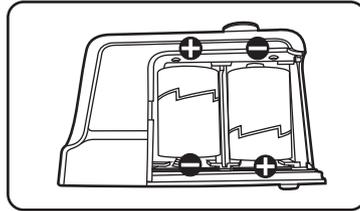
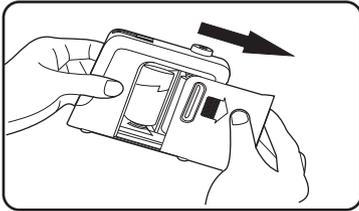
Cambie las pilas cuando advierta que se están agotando y asegúrese de que usa pilas del mismo tipo, ya que está prohibido mezclarlas. Extraiga las pilas si no usa el mando a distancia durante un largo periodo de tiempo para evitar el desgaste del electrolito, lo que puede ocasionar fallos.

No ponga el mando a distancia en ambientes con elevadas temperaturas o humedad.

No rellene el mando a distancia con ninguna sustancia, especialmente cuando cambie las pilas.

Nunca exponga la señal del mando a distancia a la luz del sol o a un equipamiento luminoso, o podrían producirse fallos.

La eliminación de las pilas gastadas debe cumplir la legislación medioambiental local.

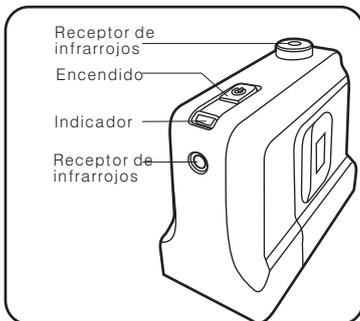


Nota:

Si usa la barrera virtual, oriente la cara con la marca ECOVACS hacia el área que desea delimitar.

Coloque la barrera virtual fuera de la sala que desea limitar para obtener mejores resultados. El sistema cancelará la barrera virtual después de que esté colocada durante dos horas para ahorrar batería. Como resultado, cada vez que el robot inicie una nueva tarea y necesite usar la barrera virtual, compruebe que el interruptor de la barrera virtual está encendido y que hay un indicador.

Si ha detenido el soporte durante un largo periodo de tiempo durante el funcionamiento, examine frecuentemente que el interruptor está apagado para evitar riesgos.



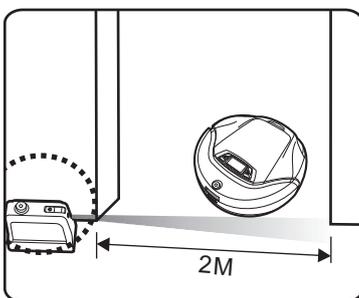
Encendido: Pulse esta tecla y la barrera virtual comenzará a trabajar lo que evitará que el robot entre en la zona restringida.

Indicador: está en rojo cuando se enciende y muestra que la barrera virtual ha proyectado un rayo invisible para evitar que el robot entre en la zona restringida.

Transmisor de infrarrojos: emite el rayo invisible

Receptor de infrarrojos: recibe el rayo invisible

Uso de la pared virtual



Puede utilizarse para controlar el trabajo del robot en una sala o en el área determinada que desea limpiar. Aplica un rayo de infrarrojos invisible para conseguir una banda óptica de 2 metros que forma un área abierta bloqueada, como la entrada de la habitación, el pasillo y las escaleras. Puede aplicar la barrera virtual para impedir que el robot se acerque a los cables de los electrodomésticos y ordenadores y a los objetos delicados.

La barrera virtual puede colocarse a la entrada del área bloqueada.

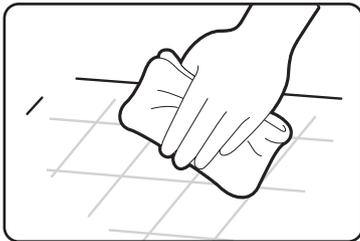
Puede combinar varias barreras si es necesario.

El rayo de la barrera virtual formará un área de forma cónica para boquear al robot. La barrera tendrá un rayo alrededor para evitar que el robot se acerque a ella.

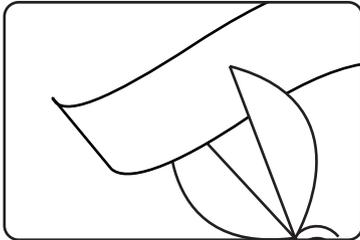
Si ve que la luz del indicador se debilita o que el robot puede entrar en el área restringida, examine la batería de la barrera virtual. Cambie las pilas si es necesario.

11. Cinta de límites

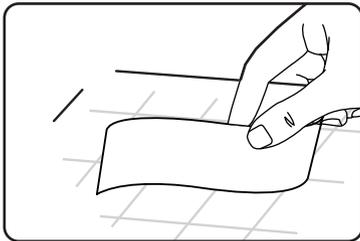
La cinta de límites se utiliza para delimitar una zona de trabajo. El robot no pasará a través de la cinta de límites.



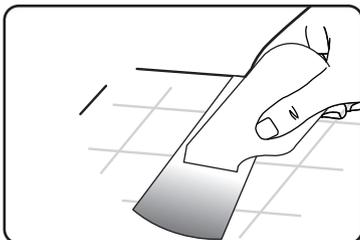
- Limpiar el suelo donde se pegará la cinta magnética con un trapo seco.



- Cortar la cinta magnética a la medida deseada.



- Pegar la cinta magnética después de quitar el papel blanco.

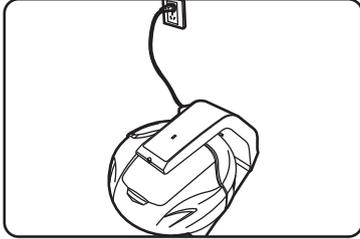


- Frotar la cinta magnética con la herramienta magnética para incrementar el magnetismo.

Atención:

1. No pegar la cinta magnética a menos de 1,5 metros en frente de la central de carga, ya que el robot DEEPOO no podría retornar automáticamente a cargarse.
2. Asegurarse de que el lugar donde se va a pegar la cinta magnética esté completamente seco.
3. Utilizar siempre la herramienta magnética para aumentar el magnetismo de la cinta magnética.
4. Si la zona a delimitar no se encuentra en la misma altura, pegar siempre la cinta magnética en la parte más alta.
5. Se recomienda pegar siempre la cinta magnética en suelos de cerámica, de azulejo, o de madera. Sobre alfombra se puede despegar fácilmente.
6. Cuando se desee retirar la cinta magnética, puede dejar algún residuo. Limpiar con un trapo seco.
7. Almacenaje: Guardar en un lugar limpio y seco.

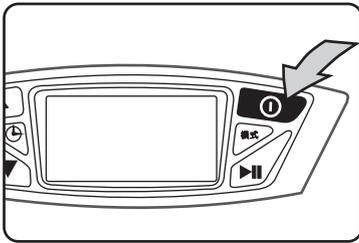
12. Almacenamiento cotidiano



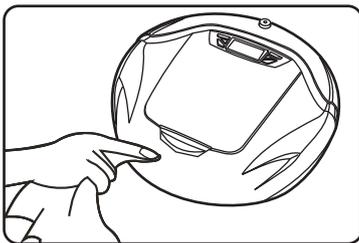
El robot debería estar siempre en la estación de carga, a pesar de que ya esté cargado, ya que el robot pasará a modo de bajo consumo.
Cargue el robot hasta que la batería se cargue completamente, y guardelo en la caja si no lo va a utilizar durante una larga temporada. (Por lo menos 3 meses). Guarde la caja en un lugar seco, evitando la humedad y el sol.

13. Mantenimiento

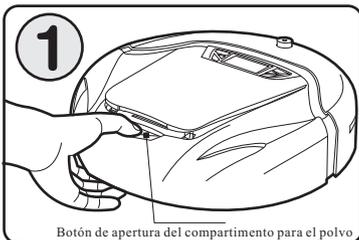
Limpieza del soporte



Apague el aparato antes de limpiar el soporte.
Saque el enchufe del cargador antes de limpiar el soporte.
No utilice productos con base de gasolina o aceites para limpiar la superficie. Puede utilizar agua o un detergente neutro para frotar. Asegúrese de que usa un paño seco, ya que no puede filtrarse agua en la máquina.

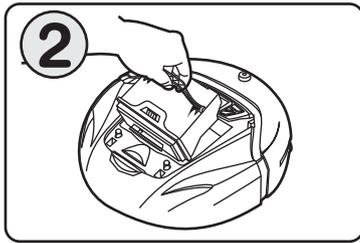


Limpieza del compartimento para polvo

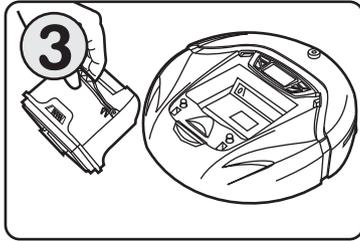


Por favor, siga los siguientes pasos

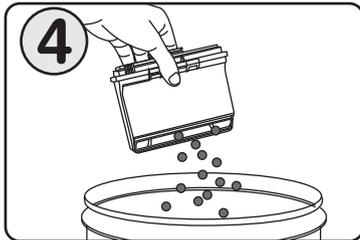
1. Apague el robot
2. Presione el botón de apertura
3. Retire la tapa del compartimento para el polvo



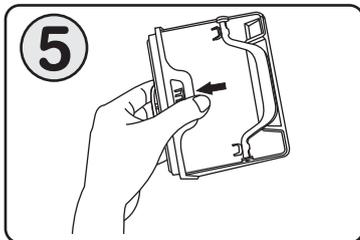
Agarre el asa del compartimento para polvo y tire hacia arriba para sacarlo.



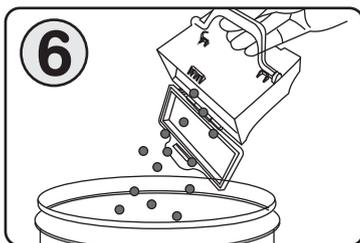
A fin de evitar que se esparza el polvo, mueva hacia arriba la válvula de succión cuando quite el compartimento para polvo. Tómese su tiempo para realizar este paso.



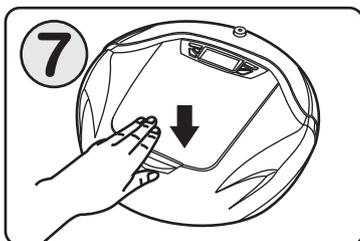
Vierta el contenido a la basura y vacíelo. Puede golpear suavemente la parte inferior del compartimento para eliminar todo el polvo.



Si advierte de la presencia de mucho polvo en el filtro de esponja, puede abrir el bloqueo y extraer la cubierta.



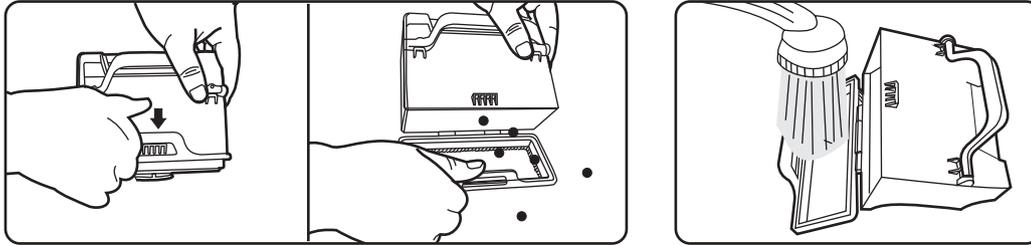
Elimine el polvo del filtro de esponja.



Cierre la tapa y oiga el sonido “clac” que se produce cuando está clocada. Vuelva a colocar el compartimento en el soporte y ponga la tapa.

Consejos: si no coloca de nuevo el compartimento, o si lo coloca de forma incorrecta, el robot emitirá una alarma y se encenderá un indicador rojo en el LCD.

Limpeza del filtro



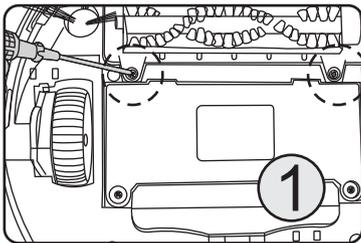
Si hay mucho polvo en el interior del compartimento, puede colocarlo en agua para conseguir que se elimine del todo (déjelo secar a la luz del sol durante 24 horas). Vuelva a colocarlo en el soporte después de que el compartimento y el filtro de esponja estén completamente secos.

Abra el bloqueo de la parte inferior del compartimento para polvo

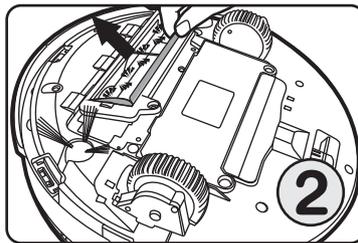
Elimine el polvo del filtro de esponja

Limpeza del cepillo central

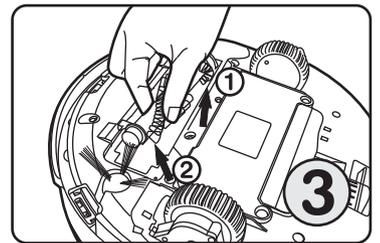
Consejos: limpie el cepillo principal después de utilizarlo durante 4 o 5 veces.



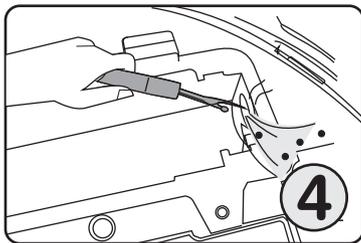
Afloje el tornillo fijado en el cepillo principal



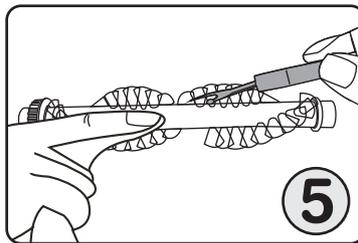
Extraiga la carcasa del cepillo principal.



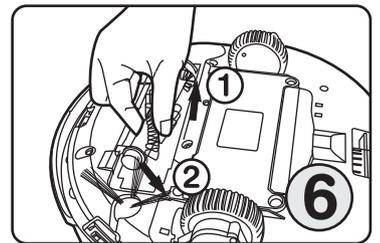
Retire un lateral del cepillo principal de la correa



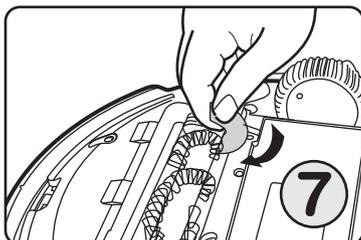
Elimine el pelo y el polvo que se haya quedado entre la correa



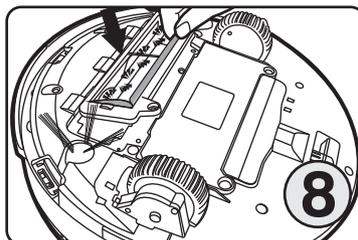
Quite el pelo del cepillo principal (con el aparato para limpiar el cepillo redondo a fin de quitar el pelo del soporte de la ranura)



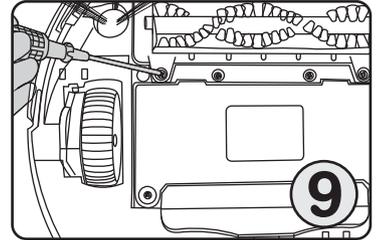
Limpe el polvo de la barra con un trapo y colóquela de nuevo



Coloque de nuevo el cepillo principal en el soporte y preste atención al acoplamiento de la correa.

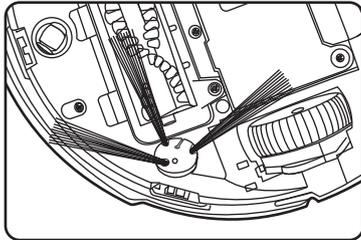


Ajuste el marco en el soporte



Apriete el tornillo.

Limpeza del cepillo lateral

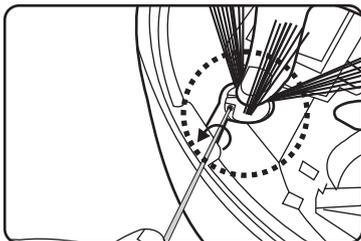


El cepillo lateral es una pieza de fácil desgaste. Recomendamos que la compruebe cada vez que realice la limpieza. Cámbielo si es necesario.

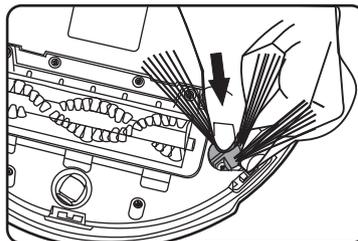
Nota: el aparato emitirá una alarma cuando el cepillo lateral se enrede y aparecerá esta señal  en el LCD.

Por favor, remplace el cepillo lateral cuando esté gastado, dañado.

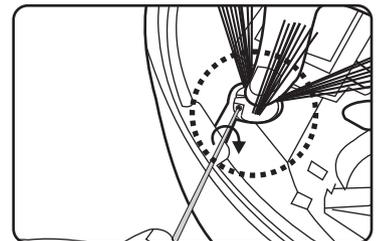
Cambio del cepillo lateral



Quite el tornillo, y saque el cepillo lateral tirando de él hacia arriba con fuerza.

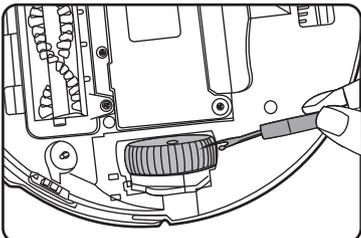


Coloque el nuevo cepillo lateral en la posición correcta.



Apriete el tornillo.

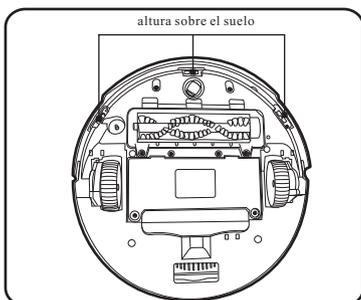
Limpeza de la rueda motriz



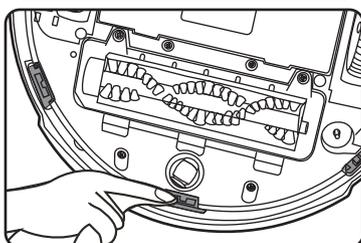
Utilice el cepillo redondo para quitar el polvo y el pelo de la rueda motriz.

Nota: si la rueda se queda atascada por polvo o pelo, el aparato emitirá una alarma y aparecerá esta señal  en el LCD.

Limpeza del sensor de altura

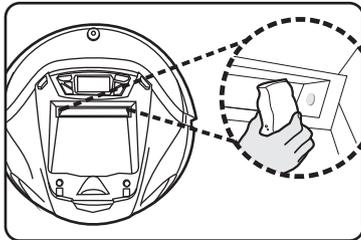


El sensor de altura desde el suelo se encuentra en la parte posterior del robot. Puede detectar la diferencia de altura en un rango de ocho centímetros. Recomendamos limpiar la banda óptica con un trapo seco de algodón después de que finalice la tarea para evitar la acumulación de polvo, lo que afectaría al rendimiento del robot.

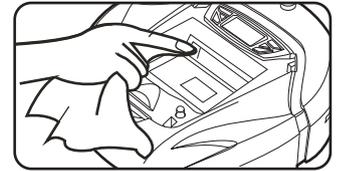


1. Apague el robot y limpie la suciedad del interior del compartimento para polvo.
2. Dé la vuelta al robot, colóquelo en un sitio plano y limpie la plataforma.
3. Utilice un trapo seco de algodón para limpiar las tres piezas ópticas del sensor de altura.

Limpeza del sensor de polvo



El sensor de polvo se encuentra en la parte frontal de la entrada de polvo. Puede detectar la concentración de polvo de modo que puede elegir el modo eficiente de trabajo. Recomendamos que limpie el sensor de polvo una vez que limpie el compartimento para polvo para mejorar la eficacia de su trabajo.



1. Apague el aparato.
2. Extraiga el compartimento para polvo y límpielo.

14. Alarma

El robot dejará de funcionar en las siguientes circunstancias, sonará una alarma y aparecerá un consejo al mismo tiempo. Además, el LCD mostrará una luz roja parpadeante. Por favor, siga el consejo que aparezca en el LCD.

Icono	Causa del fallo	Solución	Instrucción
	<ol style="list-style-type: none"> 1. Hay demasiado polvo en el compartimento 2. Hay demasiado polvo en el sensor de polvo 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Limpie el compartimento. 2. Limpie el polvo del sensor de altura. 	Para prolongar la vida del robot, éste hará sonar la alarma de polvo aunque no haya mucho almacenado, después de varios ciclos de limpieza.
	<ol style="list-style-type: none"> 1. El compartimento para polvo no está ajustado en el soporte. 2. El compartimento para polvo no está ajustado correctamente 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Vuelva a colocar el compartimento en el soporte. 2. Vuelva a instalar el compartimento y presione hacia abajo al mismo tiempo 	
	<ol style="list-style-type: none"> 1. El cepillo principal o la rueda motriz se han enredado con el pelo o con algún tejido. 2. El cepillo lateral está bloqueado 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Limpie el cepillo principal 2. Limpie el cepillo lateral y vuelva a colocarlo. Debe cambiarlo si es necesario 	
	La rueda motriz se ha quedado suspendida	Vuelva a poner el robot en el cargador para cargarlo	Esta función puede evitar peligro para menores o animales domésticos mientras que el robot esté funcionando
	Batería baja	Vuelva a colocar el robot en la estación de carga	

15. Averías comunes

Nº	Problema	Solución
1	El robot prosigue su tarea o se mueve hacia atrás cuando está encendido	<p>Apáguelo.</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Compruebe la existencia de polvo en el sensor de altura, lo que hace que el robot emita una señal equivocada. Use un trapo seco para limpiarlo. 2. El amortiguador está fuera de control. Coloque su mano a la izquierda, en el centro y a la derecha para ver si puede rebotar por sí mismo.
2	El robot no funciona correctamente	<p>El robot puede tener una avería mientras está funcionando. En ese caso, intentará todas las posibilidades para subsanar la avería, pero deberá guardarse en un sitio seguro cuando comience a fallar y emitirá una alarma. Puede ayudarlo a subsanar el fallo: La avería puede deberse a esto:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Se ha atascado con el cable de alimentación. <p>Se ha atascado con una cortina o con algún fleco colgante.</p>
3	El robot no detecta las escaleras	<p>El robot puede detectar la mayoría de las escaleras dentro de un rango de altura de 8 centímetros. No obstante, su rendimiento empeorará cuando se trate de un suelo blanco con diferencia de altura o de un suelo con un potente reflector. Puede colocar la barrera virtual en ese caso para evitar que el robot se caiga.</p>
4	Se reduce la capacidad de limpieza	<p>Apague el robot y saque el compartimento para polvo. A continuación, realice estos pasos:</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Compruebe si hay mucho polvo en el filtro de esponja y debe cambiarlo. 2. Asegúrese de que no hay polvo que bloquee la válvula de succión. 3. Quite el cepillo principal y límpielo. Asegúrese de que ambos extremos del cepillo están libres de pelo o fibra. Ajústelo de nuevo después de haberlo limpiado. 4. Compruebe si hay polvo o residuos en las ruedas motrices. 5. Limpie el sensor. <p>Si la avería continúa después de haber tomado estas medidas, contacte con nuestro servicio postventa.</p>
5	Hay mucho ruido cuando el robot está funcionando	<p>Apague el robot y saque el compartimento para polvo. Después de eliminar los residuos, dé la vuelta al robot.</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Compruebe si la succión del cepillo principal está bloqueada. 2. Examine y limpie el cepillo principal (en ambos lados) 3. Examine y limpie el cepillo lateral. <p>Si la avería continúa después de haber realizado los pasos anteriores, contacte con nuestro servicio postventa.</p>
6	El robot no funciona según el modo preestablecido.	<p>Hay poca batería y vuelve al modo de carga automáticamente</p>

16. Otros problemas

Otros problemas:

1. ¿Cuánto dura el tiempo de reserva antes de que sea necesario cargar el robot?

Respuesta: Depende del tipo de suelo. Dura unos 60 minutos en el suelo llano como el suelo de madera o azulejo y 20 minutos para las alfombras de pelo corto.

2. ¿Durante cuánto tiempo puede funcionar el robot con la batería totalmente cargada?

Respuesta: Depende del tipo de suelo. Dura unos 60 minutos en el suelo llano como el suelo de madera o azulejo y 20 minutos para las alfombras de pelo corto.

3. ¿Puede funcionar el robot de forma independiente, sin supervisión?

Respuesta: Sí. No obstante, debe mantener informada a la persona de la sala en la que trabaje el robot para evitar que se tropiece.

4. ¿Qué tipo de equipamiento se utiliza dentro del robot para solucionar averías?

Respuesta: Está equipado con componentes fotosensibles que pueden detectar escaleras de una altura superior a 8 centímetros; evitando que pueda caerse.

5. ¿El robot puede limpiar el mobiliario?

Respuesta: Tiene un diseño plano, durante la limpieza normal puede utilizarse para las mesas y las esquinas de las camas de una altura superior a 10 centímetros, como la cama, armario, sofá y las mesillas.

6. ¿Cuánta vida útil tienen las pilas recargables?

Respuesta: En circunstancias normales, pueden recargarse más de 500 veces.

7. ¿Por qué el robot no funciona en el modo predeterminado?

Respuesta: Porque tiene poca batería. Volverá automáticamente al modo de carga.

8. ¿Cuál es su alcance de limpieza, estando completamente cargado? (en modo de limpieza automática)

Respuesta: En circunstancias normales, es de 40 m², pero puede variar dependiendo de la superficie del terreno.

9. ¿Por qué deja de funcionar el robot cuando se topa con un obstáculo?

Respuesta: En circunstancias normales, el robot dará marcha atrás o buscará otro camino cuando se tope con un obstáculo. No obstante, si lo controla mediante el mando a distancia, no podrá cambiar la ruta en caso de obstáculo.

10. ¿Por qué se produce una fuga de polvo de la máquina mientras está funcionando?

Respuesta: a. Compruebe si hay demasiada suciedad en el compartimento para polvo (si

hay demasiado polvo en el suelo, el robot no podrá emitir una alarma después de funcionar durante algún tiempo aunque haya demasiada suciedad en el compartimento). Este es el motivo por el que tiene que limpiar el compartimento. b. revise si el cepillo principal se ha limpiado últimamente, ya que puede atascarse por el polvo o pelo.

11. ¿Por qué el robot no empieza a funcionar a la hora predeterminada?

Respuesta: a. Confirme si queda la suficiente batería. El ajuste horario no es aplicable cuando el robot vuelve a cargarse después de realizar la limpieza. b. Compruebe que el robot no está en modo de pausa.

12. ¿Por qué el robot no se carga cuando se coloca en el cargador? El indicador de carga tampoco se ilumina.

Respuesta: a. Compruebe si la batería está instalada correctamente, si el tornillo está aflojado, deberá apretarlo. b. Revise si hay corriente eléctrica. c. Póngase en contacto con nuestro servicio postventa si continúa la avería.

13. ¿Por qué no funciona el mando a distancia?

Respuesta: a. La distancia en la que funciona es de 5 metros, como máximo. No funcionará a una distancia mayor. b. Compruebe las pilas del mando a distancia y verifique si están colocadas correctamente. c. Asegúrese de que el robot está encendido, cárguelo cuando vea la señal de batería baja en el LCD. d. Use un trapo seco para limpiar el transmisor de infrarrojos en el mando a distancia y el receptor de infrarrojos en el robot. e. Si el soporte está demasiado cerca de la barrera virtual o del cargador, la señal del mando a distancia podrá recibir interferencias.

14. ¿Por qué no funciona la barrera virtual?

Respuesta: a. Asegure la zona bloqueada por el rayo invisible de la barrera virtual, que es la zona en la que no desea que entre el robot. b. La señal podrá recibir interferencias si la barrera virtual está demasiado cerca del cargador. c. Compruebe si la zona que desea limitar está fuera del alcance de la barrera virtual. Le recomendamos que coloque otra barrera si es necesario.

15. ¿Será difícil que el robot limpie una esquina, debido a su diseño redondo?

Respuesta: El robot puede detectar las barreras. Puede limpiar los bordes de la barrera en el modo de limpieza automático y de esquinas. Su cepillo lateral puede retirar el polvo de las esquinas de forma eficaz; el polvo que se acumule en zonas muy pequeñas entre dos barreras estará fuera del alcance del robot y deberá limpiarse de forma manual.

16. ¿Por qué el robot reduce su velocidad en ocasiones?

Respuesta: cuando el robot detecta mucha suciedad y polvo en el suelo, reducirá su velocidad automáticamente.

17. ¿Hay peligros para el mobiliario y los niños cuando el robot está funcionando?

Respuesta: No. Hay un amortiguador de goma hecho de PVC en el frontal del soporte. Intentará ir por otro camino cuando se tope con un mueble o un niño.

18. ¿El robot podrá afectar a los animales domésticos?

Respuesta: El robot hace poco ruido cuando funciona, así que no producirá sonidos estridentes que molesten a las mascotas, o que les impidan descansar. Si tiene animales en casa, le recomendamos que observe su reacción la primera vez que utilice el robot.

19. ¿Qué debo tener en cuenta para limpiar una alfombra?

Respuesta: el robot no puede limpiar en superficies con pelo de más de dos centímetros. Doble las esquinas de la alfombra cuando empiece a limpiar.

20. ¿Es importante tener el robot en el cargador cuando no se utiliza?

Respuesta: Sí. El robot emitirá pequeñas corrientes que complementan la carga. Evite colocarlo al alcance de los niños.

21. ¿Hay algún peligro por tocar el electrodo de acoplamiento entre el soporte y el cargador?

Respuesta: No. Los dos electrodos del cargador no producen ninguna tensión en el modo de salida (cuando no hay alimentación eléctrica); su voltaje máximo es 24V, que es seguro en el modo de entrada (cuando está cargándose).

22. ¿Cómo puedo evitar que el cepillo principal se enganche con el cable de alimentación?

Respuesta: El robot puede engancharse con los cables del suelo mientras está funcionando. En ese caso, el robot intentará desengancharse, y emitirá una alarma cuando no lo consiga después de intentarlo en varias ocasiones.

23. ¿Cómo puedo detener el robot a la hora predeterminada si tengo que salir de casa?

Respuesta: Puede cancelar la limpieza a la hora predeterminada. Consulte la página 16.

24. ¿Cómo puedo transportar el robot?

Respuesta: Puede levantarlo con las dos manos y dejarlo en el suelo rápidamente, la suciedad y el polvo saldrá si no se coloca debidamente.

25. ¿Cómo puedo usar el robot de forma más eficaz?

Respuesta: Coloque el robot y el cargador en la misma sala, así no perderá tiempo en buscarlo y aumentará el tiempo de trabajo. Si necesita que el robot limpie todas las estancias de la casa, debe colocar el cargador en mitad de la casa para la comodidad de cargarlo de nuevo.

26. ¿Qué debo hacer si el robot expulsa líquido?

Respuesta: a. Apague el robot y extraiga el compartimento para polvo, vacíelo y límpielo con un trapo seco. b. Tire del el filtro de esponja y límpielo con un trapo seco. c. Saque el cepillo principal y límpielo, después use un trapo seco para limpiar el cepillo y su interior. Espere hasta que el cepillo esté seco y colóquelo de nuevo. d. Deje que el producto se seque durante al menos 12 horas (asegúrese de que la placa base está seca y encienda el aparato). Si las anteriores medidas no funcionan, póngase en contacto con nuestro servicio postventa.

AYERBE INDUSTRIAL DE MOTORES, S.A.

C / Oilamendi, 8 (P.I. JUNDIZ)

01015 VITORIA – SPAIN TF: + 34 945 29 22 97 Fax. + 34 945 29 22 98

www.ayerbe.net

E-mail: ayerbe@ayerbe.net

DECLARACION DE CONFORMIDAD

La empresa: **AYERBE INDUSTRIAL DE MOTORES S.A.**

C/ Oilamendi 8-10

01015 VITORIA – SPAIN

CIF: A-01109206

Declara que el producto: Robot Aspirador Deepoo modelo 580

cumple con todas las disposiciones aplicables de la Directiva de Baja Tensión 2006/95/CE

y con los siguientes estándares y directivas:

- EN 60335-2-2:2003+A1:2004+A2:2006
- EN 60335-2-29:2004
- EN 603351:2002+A11,A1:04+A12:06+A2:06+A13:2008
- EN 50366:2003+A1:06

Fdo: Adrián Martínez de Albornoz Arregui

Gerente

Vitoria, a 2 de Febrero de 2.010

